



VOLETRONIC io

Motorisation pour volets battants



Manuel de montage et d'utilisation

POSE PERSONNEL SPÉCIALISÉ
Valable à partir de mars 2021

F 648.4

Remarques

Le présent manuel de montage et d'utilisation décrit la mise en service du moteur de volet battant VOLETRONIC io avec télécommande.

Avant la mise en service, lisez ce manuel de montage et d'utilisation attentivement et dans son intégralité. Suivez les étapes prescrites du processus et tenez compte des remarques et des recommandations indiquées. La connaissance et une application pratique scrupuleuse des consignes de sécurité et des avertissements indiqués sont indispensables au fonctionnement correct et techniquement sûr du moteur de volet battant VOLETRONIC io.

La société EHRET GmbH ne saurait être tenue pour responsable si les connaissances des personnes effectuant la mise en service et utilisant les volets sont insuffisantes. Tout montage ou utilisation différant – même partiellement – de nos instructions de montage et d'utilisation entraînera une exclusion de garantie.

Avant de mettre le moteur de volet battant VOLETRONIC io en service, les volets doivent être montés selon les indications du manuel de montage EHRET pour volets battants.

► *Après le montage, retirez les étiquettes collées sur les volets !*

Ce manuel de montage et d'utilisation s'adresse à un personnel spécialisé et qualifié. Par personnel spécialisé et qualifié, on entend des personnes possédant une expérience en matière de transport, d'installation, de pose, de mise en service et d'utilisation du produit, et qui disposent des compétences appropriées de par leur profession. Le personnel spécialisé doit connaître et respecter les normes et les directives applicables.

Ce manuel de montage et d'utilisation fait partie intégrante du produit et doit donc être conservé tout au long de sa durée de vie, c'est-à-dire jusqu'à l'élimination du produit. Chaque produit vendu doit être accompagné du présent manuel de montage et d'utilisation.

Ce produit est conforme aux règles techniques générales. Afin de garantir une mise en service sûre, il est nécessaire d'adopter un comportement respectueux des principes de sécurité. Veuillez donc tenir compte des remarques suivantes.

Au cas où une partie de ce manuel de montage et d'utilisation ne serait pas tout à fait claire, adressez-vous impérativement au personnel spécialisé de la société EHRET GmbH, 77972 Mahlberg (Allemagne).

Contenu

Remarques	2
Explication des symboles	4
Consignes de sécurité	4
CE Déclaration de conformité CE	6
FAQ pose	7
Installation électrique	7
Élimination	8
1 Description du produit	
Caractéristiques techniques	9
Contenu de la livraison	10
2 Manuel de montage	
Préparation	12
Pose du profil de montage fixation des modules de moteur	13
Passage des câbles	17
Pose du cache	18
Mise en place des bras de vantail	18
Pose des rails d'entraînement sur le vantail	19
Mise en Service	20
Raccourcissement et pose des tiges d'accouplement	24
Arrêt de peinture	25
3 Utilisation	
Ouverture et fermeture	26
La position favorite « my »	26
Détection des obstacles et protection contre le gel	27
Entrée en mode re-réglage	28
Inversion de la priorité des battants	28
Réglage de la force de fermeture	29
Signalisation du mouvement (Fonction buzzer)	30
Retour en configuration pré-paramétrée	30
Télécommande io (en option)	31
4 Maintenance	
Installation de la batterie de secours	32
Retour en configuration pré-paramétrée	34
Retour en configuration d'origine (motorisation vierge)	34
Interface de la Motorisation	35
Liste des paramètres de réglage possibles	36
Conseils et recommandations	38
Codes erreur	39

Explication des symboles

Mises en garde

DANGER

- ▶ Signale un danger immédiat qui peut entraîner la mort ou des blessures graves, si les mesures de précaution correspondantes ne sont pas prises.

AVERTISSEMENT

- ▶ Signale un danger de mort, de blessures corporelles graves ou de dommages matériels importants, si les mesures de précaution correspondantes ne sont pas prises.

ATTENTION

- ▶ Signale un éventuel danger imminent qui peut entraîner des blessures sans gravité ou des dommages matériels légers, si les mesures pour l'éviter ne sont pas prises.

- ▶ Consignes opératoires

Consignes de sécurité

- ▶ Seul un personnel spécialisé et qualifié est autorisé à procéder à la pose et à la mise en service !

AVERTISSEMENT

Une pose incorrecte peut entraîner de graves blessures et/ou des dommages matériels importants.

- ▶ Suivez toutes les instructions de pose.

AVERTISSEMENT

- ▶ Tenez compte des remarques et des avertissements suivants afin d'éviter tout danger et de protéger le produit.

- ▶ Respectez les prescriptions de prévention des accidents de l'association professionnelle concernée.
- ▶ Respectez les prescriptions du code de la route pendant le transport.
- ▶ Assurez-vous que le chargement est correctement sécurisé sur l'engin de transport.
- ▶ Veillez à ce que les moteurs soient stockés au sec jusqu'à leur assemblage final et à leur mise en service.
- ▶ Définissez une zone de sécurité étendue autour du site de montage et interdisez-en l'accès.
- ▶ Respectez intégralement les prescriptions des fabricants des chevilles et du matériel de fixation.
- ▶ Avant la pose, vérifiez la charge admissible du support de pose.
- ▶ Si des points concernant les supports de pose sont à éclaircir, adressez-vous à l'expert responsable en matière de construction.
- ▶ Les travaux électriques ne doivent être effectués que par des électriciens agréés.

- ▶ Les schémas de connexion spécifiés doivent être respectés. Dans le cas contraire, le moteur risque d'être endommagé. La société EHRET GmbH ne saurait être tenue pour responsable des dommages dus à une installation non conforme.
- ▶ Vérifiez que le produit est en bon état avant de le poser. Les produits nécessitant une réparation ne doivent pas être utilisés.
- ▶ Ne touchez pas les parties internes du produit devenues accessibles suite à des dommages (p. ex. câbles/conducteurs électriques).
- ▶ Arrêtez immédiatement l'utilisation de votre moteur électrique en cas de dégagement de fumée.
- ▶ Empêchez les enfants de jouer avec les dispositifs de commande des moteurs.
- ▶ Les appareils électriques/électroniques ne sont pas à sécurité intégrée. Assurez-vous qu'une panne de courant n'entraîne aucun danger pour les personnes ni pour le produit.
- ▶ Les appareils à commande électrique peuvent se mettre en mouvement à tout moment et intempestivement. Évitez tout danger que ce phénomène pourrait entraîner pour les personnes et le produit.
- ▶ Aucune personne ni aucun obstacle ne doivent se trouver dans la zone de pivotement et de déplacement des volets. Tenez les personnes et les objets à distance jusqu'à ce que les volets aient atteint leur position finale.
- ▶ Lors de l'ouverture et de la fermeture des volets, ne saisissez pas les pièces en mouvement et restez en dehors des zones de fermeture.
- ▶ Évitez que des vêtements ou des parties du corps puissent être happés par des pièces en mouvement de l'installation.
- ▶ Lors de travaux de maintenance, débranchez les moteurs de l'alimentation secteur.
- ▶ En cas de chutes de neige, de pluie neigeuse ou de pluie verglaçante, du givre peut se former sur le produit. Attendez jusqu'à la disparition du givre pour actionner le volet et passez de la commande automatique à la commande manuelle.
- ▶ Assurez-vous que les volets sont fermés avant l'apparition d'une charge due au vent.
- ▶ En cas de vitesses de vent supérieures à 62 km/h (vent de tempête), les volets ne doivent pas être actionnés.
- ▶ Aucune charge supplémentaire telle qu'une personne ou un objet ne doit peser sur les volets.
- ▶ Les volets ne servent pas à la sécurité anti-chute des personnes.



AVERTISSEMENT

Risque de blessure en raison du poids du produit !

- ▶ Faites appel à au moins deux personnes pour le transport et la pose en raison du grand poids des produits.

- ▶ Procédez avec précaution lors du transport du produit pour éviter de l'endommager.
- ▶ Veillez à ne pas endommager le produit lors du retrait de l'emballage.



AVERTISSEMENT

Risque d'étouffement lié au film d'emballage.

- ▶ Le film d'emballage doit être tenu hors de portée des enfants.
- ▶ Conservez soigneusement le film jusqu'à ce que vous le rapportiez dans un point de recyclage.

- ▶ Rapportez les matériaux d'emballage dans un point de recyclage.

CE Déclaration de conformité CE

Le fabricant : EHRET GmbH
Volets en aluminium
Bahnhofstrasse 14 - 18
D-77972 Mahlberg

déclare que le produit : **Moteur de volet battant EHRET
VOLETRONIC io**

relève de et répond aux dispositions de la :

2006/42/EC	Directive relative aux machines
2014/53/EU	Directive sur les équipements radio
2011/65/EU + 2015/863 + 2017/2102	Directive RoHS

ainsi que des normes suivantes :

EN 60335-1:2012 + A1:2019 + A11:2014 + A13:2017 + A14:2019 + A2:2019
EN 60335-2-97: 2006 + A11:2008 + A12:2015 + A2:2010
EN 62233: 2008 ; EN 62479:2010
EN 301489-1 V2.2.3:2019 ; EN 301489-3 V2.1.1: 2019; EN 55014-1:2017 ; EN 55014-2:2015;
EN 61000-3-3:2013 + A1:2019 ; EN IEC 61000-3-2:2019
EN 300220-1 V3.1.1: 2017 ; EN 300220-2 V3.1.1: 2017 ; EN 300220-2 V3.2.1: 2018
EN IEC 63000:2018

Nom et adresse de la personne autorisée à compiler les documents techniques :

Ralf Gielen	Lieu : D-77972 Mahlberg
Directeur technique	Date : 1 ^{er} mars 2021



EHRET GmbH
Eberhard Schopferer
Gérant

FAQ pose

Quels sont les pièces qui ont été livrées ?

- Moteur de volet battant VOLETRONIC io
- Selon le schéma 1× ou 2× rail et bras d'entraînement
- 1× butoir autocollant, 1× butoir, 2× cale de butoir pour chaque battant
- Kit de raccordement pour volets battants couplés
- Cale optionnelle pour pièce terminale de moteur de volet battant, vendues par paires

Quels sont les moyens de fixation utilisés ?

- Les moyens de fixation ne sont pas compris à la livraison !
- Les matériaux de fixation sont choisis en fonction du support de pose, dont la charge admissible doit être vérifiée avant la pose. Les directives des fabricants des chevilles et des matériaux de fixation doivent être scrupuleusement suivies.



AVERTISSEMENT

Risques de blessures ou de dommages matériels liés à l'utilisation de moyens de fixation inappropriés

- ▶ Le matériel de fixation doit être choisi en fonction de la charge admissible du support de pose.

Comment monter le moteur de volet battant VOLETRONIC io ?

- Commencer par aligner et poser le profilé de montage, puis accrocher et fixer les modules de moteur.
- Monter ensuite les bras d'entraînement, les rails et les butoirs, sachant que pendant le montage des bras d'entraînement, le moteur est raccordé et mis en service et la priorité des battants contrôlée.
- Dans le cas de battants en plusieurs parties, raccourcir et monter ensuite la tige d'accouplement puis arrêter les pentures express s'il y en a.

Installation électrique



DANGER

Risque de choc électrique (230 V)

REMARQUES

- Le branchement à la phase (L) doit être protégé par un disjoncteur de ligne d'une intensité nominale de 6 A maximum.
- Le disjoncteur de ligne doit posséder un pouvoir de coupure de 6 kA minimum.
- La caractéristique de déclenchement B est prescrite.
- Le disjoncteur de ligne devrait être doté d'un relais thermique pour la protection contre les surcharges et d'un relais électromagnétique pour la protection contre les courts-circuits.
- Des exigences supplémentaires peuvent s'appliquer à l'installation du disjoncteur de ligne en fonction du lieu d'installation. Par exemple, il peut être nécessaire d'utiliser un disjoncteur de ligne avec isolation supplémentaire du neutre N, pour assurer une coupure de tous les pôles. Il peut également s'avérer nécessaire d'installer un dispositif de protection contre les courants de fuite dans le système. Les normes et la réglementation en matière d'installation électrique fixe du pays d'utilisation doivent être respectées (p. ex. la norme VDE 0100).
- Il est recommandé de ne pas sécuriser plus de cinq moteurs avec le même disjoncteur de ligne.
- L'installation électrique fixe doit être réalisée par un électricien agréé, conformément à la norme VDE 0100 ou aux dispositions réglementaires et normes du pays d'utilisation.
- Selon la norme VDE 0022, l'utilisateur et l'installateur sont responsables du respect des prescriptions de la VDE (fédération allemande des industries de l'électrotechnique, de l'électronique et de l'ingénierie de l'information) ou du fournisseur d'énergie.

Élimination



IMPORTANT

Élimination

- Les consignes suivantes doivent être scrupuleusement respectées pour éviter toute nuisance environnementale. Même si l'élimination est prise en charge par une entreprise agréée, l'exploitant doit veiller à ce que celle-ci soit effectuée correctement !

Certains matériaux peuvent être recyclés. En recyclant certaines pièces ou matières premières des produits usagés, vous contribuez de manière importante à protéger l'environnement.

- ▶ Veuillez vous adresser aux autorités locales compétentes pour obtenir de plus amples informations sur les points de collecte proches de chez vous.

Matériaux recyclables

Matériau	Présence
Aluminium	<ul style="list-style-type: none"> • Volets battant • Coffre du moteur • Couplage pour battants • Rails • Accessoires de pose
Cuivre	<ul style="list-style-type: none"> • Câbles • Moteur
Plastique, caoutchouc, PVC	<ul style="list-style-type: none"> • Guidages • Accessoires • Joints • Câbles
Acier	<ul style="list-style-type: none"> • Moteur et composants • Couplage pour battants • Bras d'entraînement • Accessoires de pose • Accessoires



IMPORTANT

Élimination

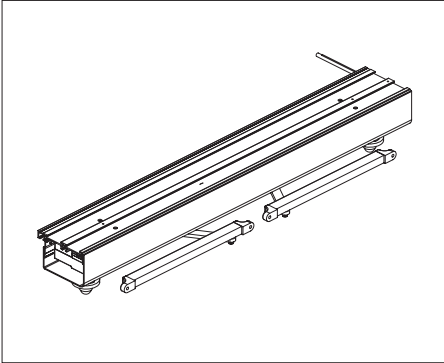
- ▶ Éliminez toutes les pièces de la machine conformément aux dispositions légales en vigueur, de manière à exclure toute atteinte à la santé ou à l'environnement.

Déchets dangereux

Matériau	Présence
Déchets électroniques	<ul style="list-style-type: none"> • Alimentation électrique • Commandes • Circuits avec composants électroniques

1 Description du produit

Propriétés du produit

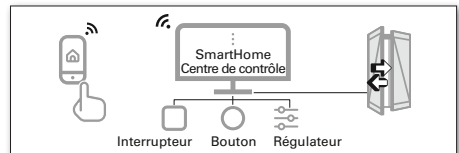


- VOLETRONIC io est un système de moteur pour 2 vantaux max. par côté pour l'actionnement électronique de volets pliants.
- Le moteur est équipé de la technologie tri-bande bidirectionnelle (io-homecontrol®) et convient à tous les types de volets pliants.
- La commande s'effectue par l'émetteur mural Smoove 1 O/C io, fréquence radio 868-870 MHz ou en option, par la télécommande à 1, 5 canaux (Situio io Pure II) ou télécommande Nina io (contrôle d'affichage tactile bidirectionnel).
- Les moteurs de volets pliants VOLETRONIC io sont testés et chargés avant la livraison.
- Les moteurs sont préprogrammés pour le type de montage, le schéma de pose, le côté de la sortie du câble, le sens de rotation et la priorité des vantaux, la force de fermeture ainsi que la temporisation pour les situations de construction spéciales (par exemple, ouverture à 90°, chevauchement des vantaux).

Caractéristiques techniques

<i>Tension de service</i>	230 V – 50 Hz
<i>Batterie de secours (en option)</i>	9,6 V / 1600 mAh sur pile en cas de coupure de courant
<i>Boîtier du moteur (1L/1R, 2)</i>	Longueur sur mesure : 92 × 66 mm (L×H)
<i>(2L/2R, 3L/3R, 4)</i>	106 × 66 mm (L×H)
<i>Câble de raccordement</i>	3 m, 2 conducteurs, 0,75 mm ²
<i>Couple nominal</i>	4 Nm par moteur, couple maximal 50 Nm
<i>Vitesse de rotation</i>	1,5 tr/min.
<i>Puissance absorbée</i>	max. 50 W
<i>Courant de pointe</i>	1,5 A (limité électroniquement)
<i>Émission de bruit</i>	env. 48 dB (A)
<i>Arrêt</i>	Arrêt sur obstacle
<i>Classe de protection</i>	II
<i>Indice de protection</i>	IP 24
<i>Température de service</i>	de –20° C à +60° C

Connexion SmartHome



- Les entraînements VOLETRONIC io sont adaptés à la connexion SmartHome.
- Comme tous les systèmes et produits ne sont pas compatibles entre eux, il convient de prendre en compte tous les domaines d'application avant l'achat et de faire une demande à EHRET GmbH.

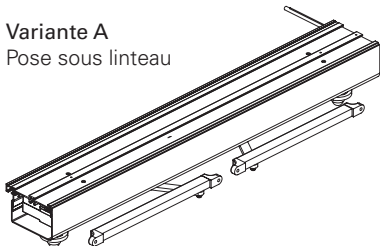
Contenu de la livraison

VOLETRONIC io

Motorisation pour volets battants

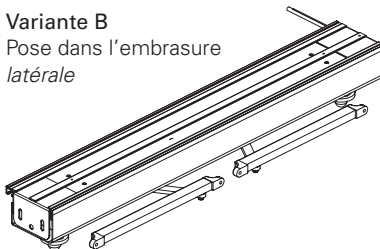
Variante A

Pose sous linteau



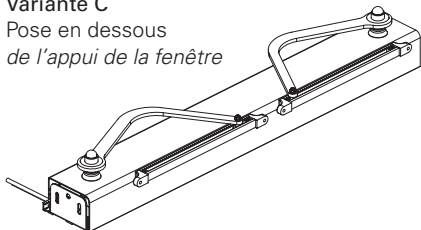
Variante B

Pose dans l'embrasure latérale



Variante C

Pose en dessous de l'appui de la fenêtre

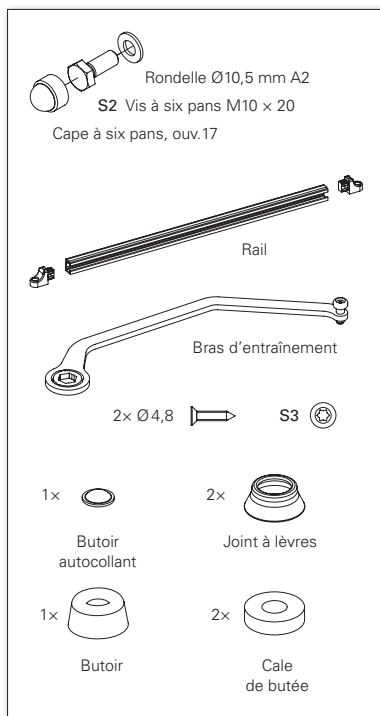


INFO Matériel de fixation à fournir par le client (pour toutes les variantes)

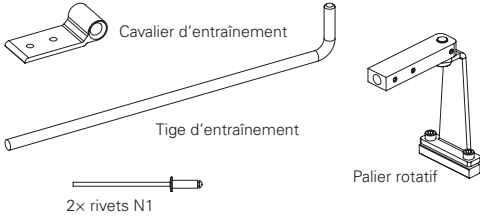
Accessoires par battant

1x pour 1L/1R, 2L/2R; 2x pour 2, 3L/3R, 4

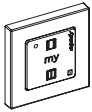
M3 x 6 mm   S1



Couplage pour battants en plusieurs parties



Commande (en option)



6440 Émetteur mural Smooove 1 O/C io télécommande radio

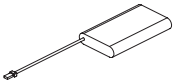


6441 Télécommande Situo io Pure II 6441 1 canal 6642 5 canaux



6643 Télécommande Nina io (contrôle d'affichage tactile bidirectionnel)

Option



6406 Batterie de secours, 9,6 V / 1600 mAh, (en option)



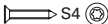
6631 Câble de rallonge 3m

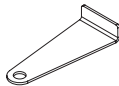


6220 Cale pour pièce terminale de moteur, vendue par paire

À utiliser pour des modèles de volets battants avec des lamelles en saillie

1x (1L/1R, 2L/2R); 2x (2, 3L/3R, 4);

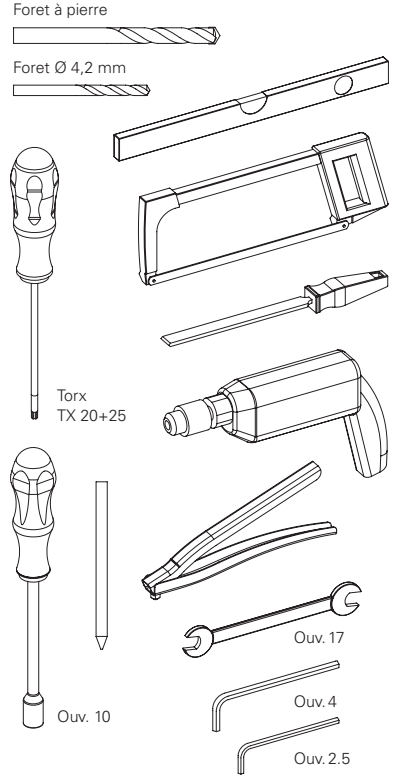
2x Ø 4,8 x 32 mm 



6360 Dispositif de retrait pour coques de recouvrement, pour simplifier le démontage ultérieur du cache

Outils nécessaires

non compris dans la livraison



2 Manuel de montage

Préparation

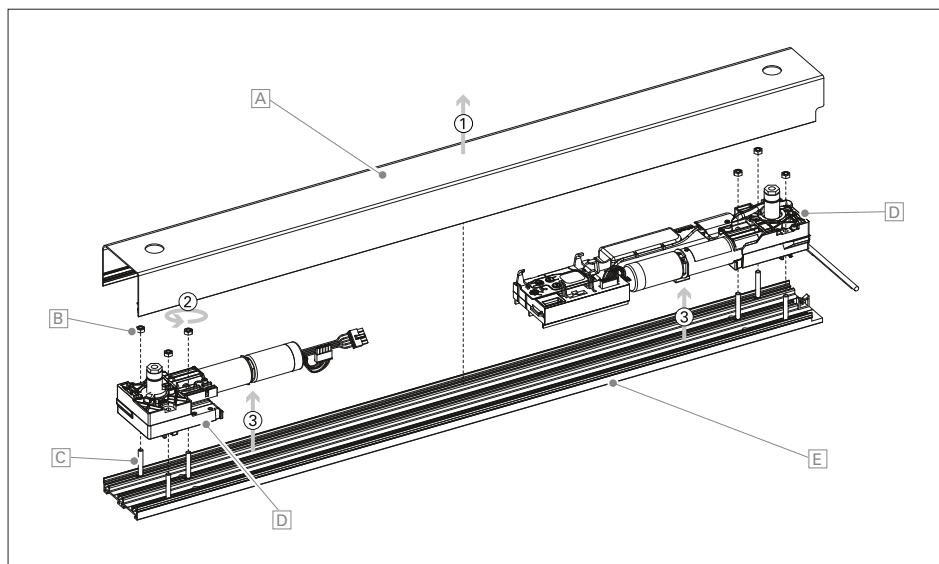
REMARQUES

Avant de monter le moteur, assurez-vous que chaque vantail du volet pliant peut être déplacé librement sur toute la plage de pivotement. Le volet pliant ne doit pas se coincer ou frotter contre son environnement immédiat (cadre, maçonnerie,...). La résistance du volet pliant ne doit pas dépasser un couple de 4 Nm pendant le mouvement.

► Retirer les éléments de verrouillage déjà en place comme les targettes, l'espagnolette, etc.

Dépose du cache et des modules de moteur

- ① Retirer le cache **A**.
- ② Desserrer les 6 écrous du moteur **B**, laisser les 6 vis du moteur **C** dans le profil de montage.
- ③ Retirer les 2 modules de moteur **D** hors du profil de montage **E**.



Pose du profil de montage fixation des modules de moteur

AVERTISSEMENT

Risques de blessures ou de dommages matériels liés à l'utilisation de moyens de fixation inappropriés

- ▶ Choisissez le matériel de fixation en fonction de la charge admissible des supports de pose !

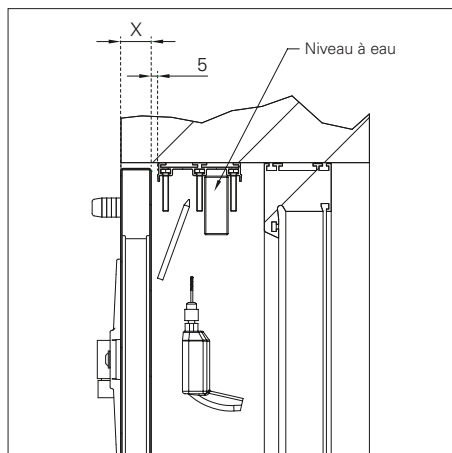
REMARQUES

- La méthode de fixation est choisie en fonction du support et vous en êtes donc seul responsable.
- Notez que le linteau de fenêtre doit être horizontal dans sa largeur et sa profondeur.
- Les chevilles utilisées doivent pouvoir résister à une force d'au moins 40 kg. Les équerres doivent être fixées en deux endroits au moins.
- EHRET recommande d'utiliser des vis d'un diamètre de 6 mm minimum.

Variante A

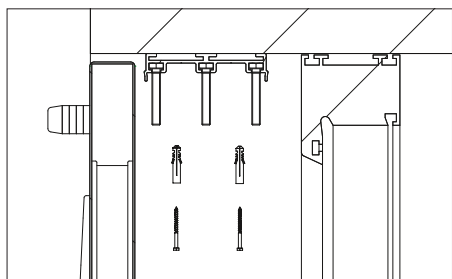
Pose sous linteau

- ▶ Positionner le profilé de montage les volets étant fermés (cote X + 5 mm) et les aligner à l'horizontale.



X = épaisseur de battant dans le tableau

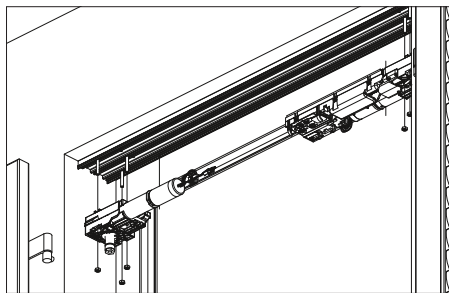
- ▶ Repérer et percer les trous de fixation
- ▶ Fixer le profilé de montage en quatre endroits minimum



- ▶ Insérez le module électromécanique dans le cadre du côté où entre l'alimentation électrique.
- ▶ Insérer les modules de moteur dans le profilé de montage, les déplacer jusqu'à la limite (vis de limitation S1) et les fixer avec les écrous du moteur.

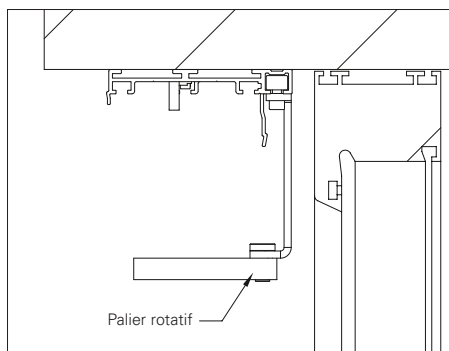
REMARQUE

Ne pas serrer les écrous du moteur trop fermement !



Dans le cas de vantaux en plusieurs parties *schémas 2L/2R, 3L/3R, 4*

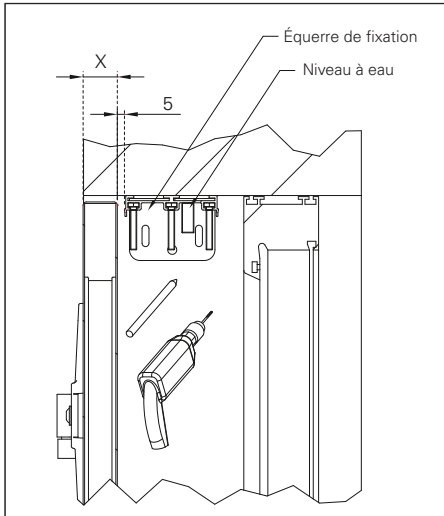
- ▶ Pour le couplage de vantaux en plusieurs parties, introduire le palier rotatif dans le profilé de montage !



Variante B

Pose dans l'embrasure

- Positionner le profilé de montage avec les équerres de fixation latérales (cote X + 5 mm) et l'aligner à la verticale et à l'horizontale à l'aide d'un niveau à eau, percer et fixer.

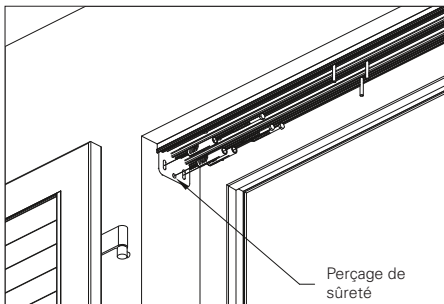


X = épaisseur de battant dans l'embrasure

⚠ ATTENTION

Risque de dommages matériels en cas de glissement du moteur suite à une fixation insuffisante

- Utiliser le trou de sécurité !

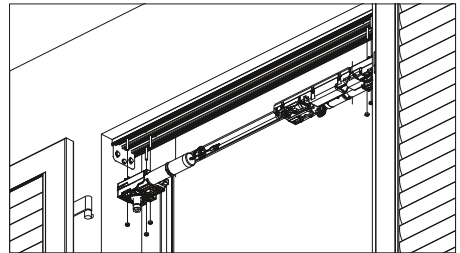


Perçage de
sûreté

- Insérez le module électromécanique dans le cadre du côté où entre l'alimentation électrique.
- Insérer les modules de moteur dans le profilé de montage, les déplacer jusqu'à la limite (vis de limitation S1) et les fixer avec les vis du moteur.

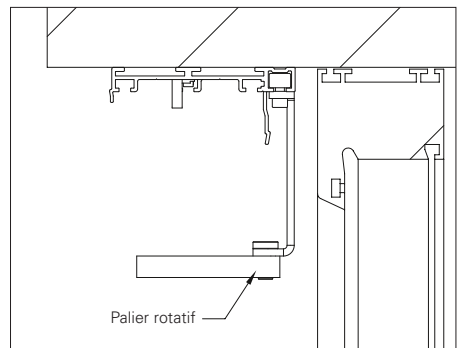
REMARQUE

Ne pas serrer les écrous du moteur trop fermement !



Dans le cas de vantaux en plusieurs parties *schémas 2L/2R, 3L/3R, 4*

- Pour le couplage de battant en plusieurs parties, introduire l'entretoise dans le boîtier du moteur !

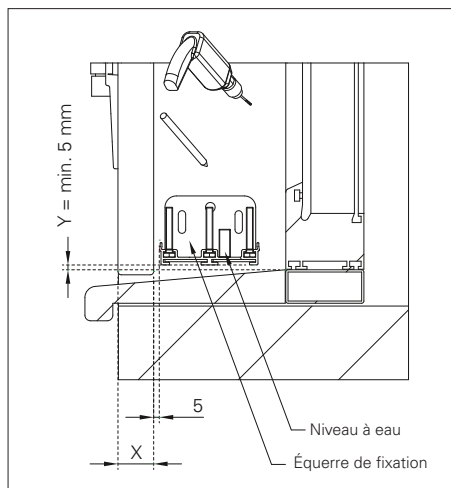


Palier rotatif

Variante C

Pose en dessous de l'appui de la fenêtre

- ▶ Positionner le profilé de montage avec les équerres de fixation latérales en dessous de l'appui de fenêtre (cote X + 5 mm) et l'aligner à la verticale et à l'horizontale à l'aide d'un niveau à eau, percer et fixer.



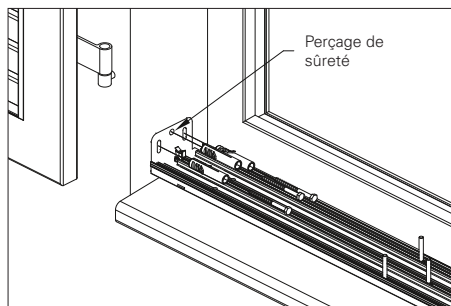
X = épaisseur de battant dans le tableau

Y = jeu (bord supérieur de l'appui de fenêtre par rapport au bord inférieur du profil de montage), min. 5 mm

⚠ ATTENTION

Risque de dommages matériels en cas de glissement du moteur suite à une fixation insuffisante

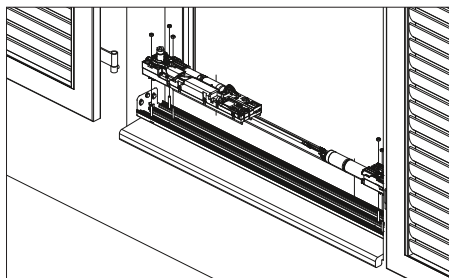
- ▶ Utiliser le trou de sécurité !



- ▶ Insérez le module électromécanique dans le cadre du côté où entre l'alimentation électrique.
- ▶ Insérer les modules de moteur dans le profilé de montage, les déplacer jusqu'à la limite (vis de limitation S1) et les fixer avec les vis du moteur.

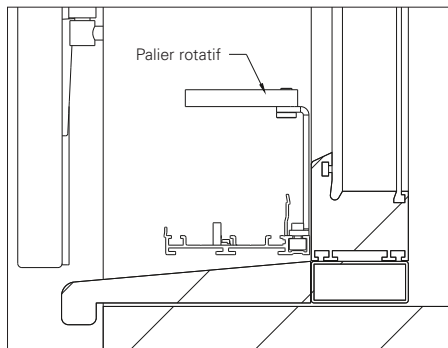
REMARQUE

Ne pas serrer les écrous du moteur trop fermement !



Dans le cas de vantaux en plusieurs parties
schémas 2L/2R, 3L/3R, 4

- ▶ Pour le couplage de vantaux en plusieurs parties, introduire le palier rotatif dans le profil de montage !



Passage des câbles

⚠ AVERTISSEMENT

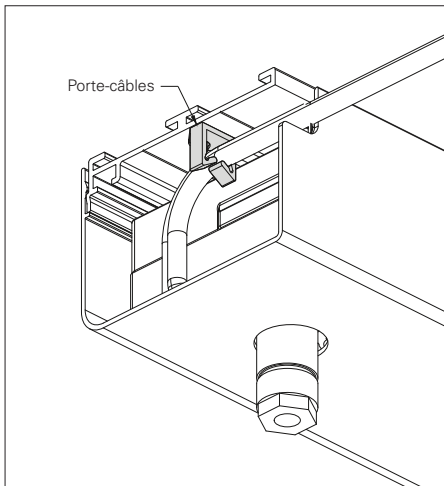
Risque de choc électrique (230 V) en cas de câble endommagé

- ▶ Utiliser le porte-câble pour garantir la sécurité électrique et l'intégrité du câble !

⚠ ATTENTION

Risque d'écrasement ou de dommages matériels suite à une pose du câble incorrecte

- ▶ Monter le module électromécanique à côté de l'entrée de l'alimentation électrique. Le câble d'alimentation doit obligatoirement ressortir du produit du côté de la fenêtre !
- ▶ Ne pas couper le câble d'alimentation dans la zone entre le moteur et le repère rouge du câble !



Câblage

⚠ AVERTISSEMENT

Risque de choc électrique (230 V) en cas de câble endommagé

- ▶ Protéger le câble d'alimentation de tout contact avec les volets battants en mouvement !

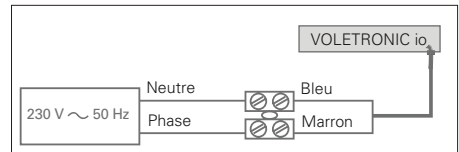
REMARQUE

Perturbation de l'antenne et de la portée radio

- ▶ Ne pas modifier le cheminement du câble à l'intérieur du produit !
- ▶ Ne pas couper le câble à l'intérieur du produit !
- ▶ Avant tout actionnement, coupez toujours l'alimentation électrique par le câble secteur.



- ▶ Raccorder le moteur de la manière suivante :



- ▶ Mettre sous tension électrique.



Le moteur du volet pliant VOLETRONIC io confirme par un *signal sonore*. Si ce n'est pas le cas, vérifiez à nouveau la connexion électrique !

- ▶ Coupez à nouveau l'alimentation électrique après avoir vérifié le raccordement électrique !



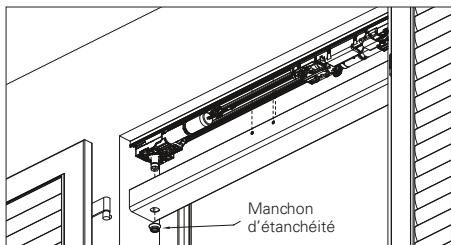
Pose du cache

⚠ AVERTISSEMENT

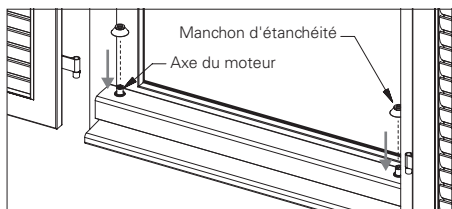
Risque de choc électrique (230 V) en cas de câble endommagé

- ▶ Positionner l'évidement du cache du côté avec le câble d'alimentation !
- ▶ Protéger le câble d'alimentation de tout écrasement par le cache du boîtier du moteur !

- ▶ Maintenir le cache le plus parallèle possible et l'encliqueter de manière ferme.
- ▶ Poser le butoir autocollant



- ▶ Placez les manchons d'étanchéité gauche et droit sur l'axe du moteur et appuyez-les sur le couvercle du cache.



Exemple variante C

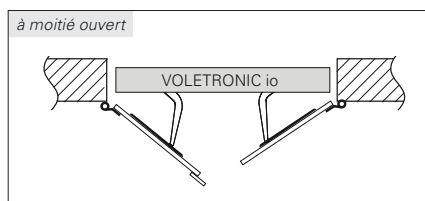
Mise en place des bras de vantail

avec les rails d'entraînement sur le moteur

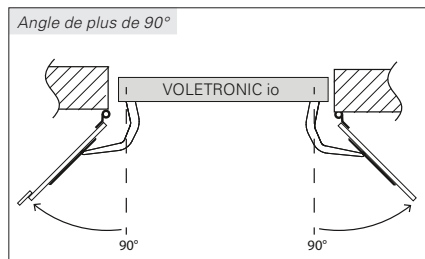
REMARQUES

- Les bras pivotants doivent être montés conformément à l'une de ces deux recommandations :

a) à moitié ouvert, à l'extérieur des positions extrêmes, en respectant l'ordre du vantail couvert et du vantail avec moulure de recouvrement



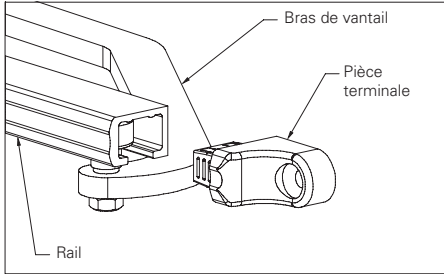
b) à un angle supérieur à 90° en dehors de la position d'extrémité ouverte.



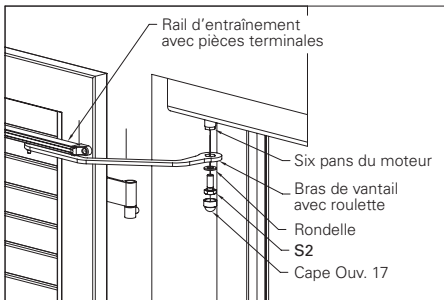
- Vérifiez s'il s'agit d'un vantail droit ou gauche.
- La roulotte du bras de vantail doit se trouver au centre du rail d'entraînement lors de la pose.
- Les joints du rail d'entraînement doivent être tournés vers le bas lors de la pose.
- Retirez tous les objets susceptibles d'entraver le mouvement du volet pliant.
- N'utilisez pas de marteau pour le montage.

Pose des rails d'entraînement sur le vantail

- ▶ Insérer le bras de vantail dans le rail d'entraînement et emboîter les pièces terminales sur le rail d'entraînement.



- ▶ Placer le bras de vantail sur le six pans du moteur et le fixer avec la vis **S2** autobloquante fournie.
- ▶ Utilisez les rondelles fournies.
- ▶ Placer la cape sur la vis **S2**



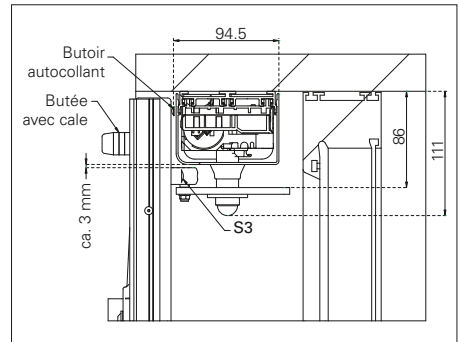
REMARQUES

En cas de montage dans la feuillure ou en applique, veiller impérativement à l'écart avec le bord des rails d'entraînement !

Pour les modèles avec des lamelles en saillie, utilisez les **6220 Cales pour pièce terminale de moteur de volet battant** avec les vis **S4** correspondantes.

En cas de volets battants en bois, lors du choix des vis dont l'installateur est le seul responsable, il faut veiller à ce que les guidages coulissants ne puissent pas être arrachés.

- ▶ Centrer le rail d'entraînement dans la largeur du vantail et l'aligner à l'horizontale à l'aide d'un niveau à eau.
- ▶ Repérer les trous de fixation, les percer avec un foret de $\text{Ø}4,2 \text{ mm}$ et fixer avec les vis **S3** fournies.



- ▶ Monter les butoirs de battants.

INFO

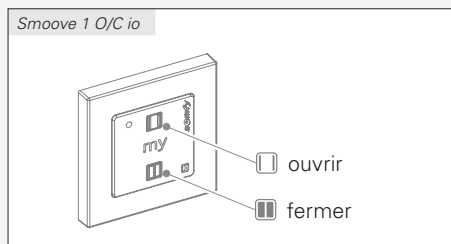
Les butoirs peuvent être montés au choix sur la face extérieure des battants, dans l'angle extérieur du haut, ou sur la façade.

MISE EN SERVICE

REMARQUES

Afin de mener à bien la mise en service, les étapes de mise en service suivantes doivent être réalisées de manière consécutive et cohérente.

Émetteur radio mural



⇒ APPRENTISSAGE DE L'ÉMETTEUR MURAL (P.20)

⇒ VÉRIFIER LE SENS DE ROTATION ET LA PRIORITÉ DES BATTANTS (P.21)

⇒ AUTO APPRENTISSAGE (P.21)

⇒ APPAIRAGE DU POINT DE COMMANDE (P.23)

⇒ VÉRIFICATION DU BON FONCTIONNEMENT DU PRODUIT (P.23)

⇒ APPRENTISSAGE DE L'ÉMETTEUR MURAL

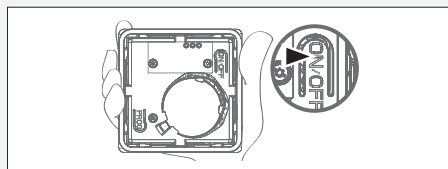
⚠ ATTENTION



▶ Ne pas appuyer la paume de la main sur le côté sensible de l'émetteur mural radio, ceci risquerait de déclencher des instructions de manière intempestive.

▶ Allumez l'alimentation électrique du moteur. *Le moteur émet un bip.*





▶ Vérifiez que l'émetteur radio est allumé (ON/OFF).



▶ Maintenir les touches  et  enfoncées **uniquement jusqu'à** ce que le produit confirme l'activation par un bref mouvement de montée/descente et un signal sonore.

▶ Relâcher immédiatement les touches  et 

ATTENTION!

Si les touches  et  sont maintenues enfoncées après que l'opérateur a confirmé l'activation, l'opérateur se bloque.




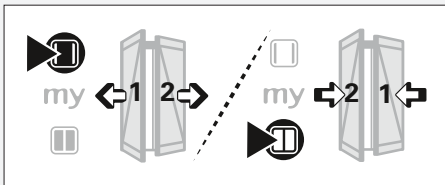
⇒ VÉRIFIER LE SENS DE ROTATION ET LA PRIORITÉ DES BATTANTS

REMARQUES

Le battant à action avancée est le battant avec la moulure de recouvrement.

Sens de rotation

- ▶ Appuyez sur la touche  de l'émetteur radio mural jusqu'à ce que les deux vantaux bougent.



- Le sens de rotation est **correct** si le mouvement rotatif des axes correspond à la *direction d'ouverture*.
- Le sens de rotation est **incorrect** si le mouvement rotatif des axes correspond à la *direction de fermeture*.

Priorité des battants

- Si le vantail avec bande de recouvrement s'ouvre avant le vantail sans bande de recouvrement et se ferme après lui, la priorité des vantaux est **correcte**.
- Si le vantail avec bande de recouvrement s'ouvre après le vantail sans bande de recouvrement ou se ferme avant lui, la priorité des vantaux **n'est pas correcte** et doit être modifiée.



⇒ AUTO APPRENTISSAGE

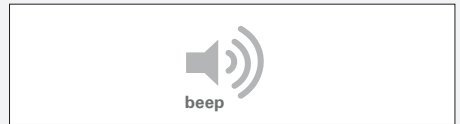
REMARQUES

Le cycle d'apprentissage permet de configurer la motorisation en fonction de l'environnement dans lequel elle est installée.

Durant cette phase, chaque vantail va réaliser dans l'ordre des priorités, des mouvements d'ouverture et de fermeture, de façon désynchronisée afin de trouver la meilleure configuration correspondante à l'installation.

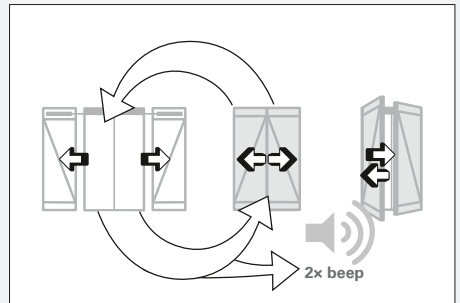
Commencer le processus d'auto-apprentissage

- ▶ Appuyer simultanément sur les touches  et  pendant deux secondes jusqu'à entendre un bip pour lancer l'auto-apprentissage.




A) un feedback positif du moteur

À la fin du cycle d'apprentissage, si la motorisation a déterminé que la course du volet est **cohérente**, elle émettra deux BIP et le vantail recouvrant effectuera un bref va-et-vient.

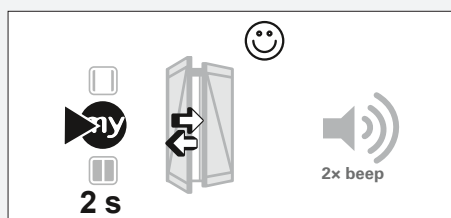


A1) Confirmation de l'utilisateur ☑

si les étapes de l'auto apprentissage se sont déroulées **correctement** (sans obstacle, ou sans arrêt inopiné):

- ▶ Valider l'autoapprentissage en appuyant sur la touche my  pendant deux secondes.

La motorisation émettra deux BIP et effectuera un bref va-et-vient.

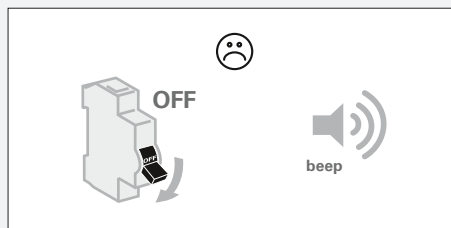


Le processus d'auto-apprentissage est exécuté avec succès.

A2) Résiliation par l'utilisateur ☒

si les étapes de l'auto apprentissage ne se sont pas déroulées correctement, dû à un arrêt inopiné par exemple:

- ▶ couper l'alimentation secteur pour sortir la motorisation du mode d'autoapprentissage.

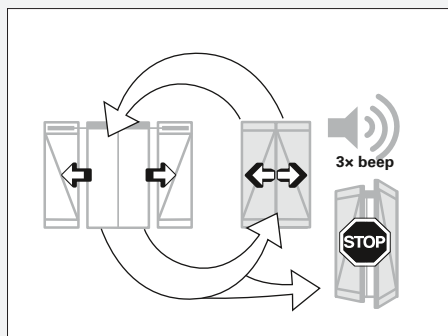


Les paramètres ne seront pas enregistrés. Le processus d'auto-apprentissage doit être répété.

B) feedback négatif du moteur ☒


Durant l'auto-apprentissage, si la motorisation a détecté une course **incohérente**.

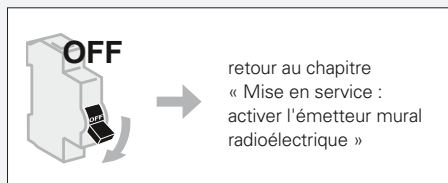
La motorisation se bloquera et émettra trois bip.




Le processus d'auto-apprentissage a échoué.

B1) Répétition de la mise en services

- ▶ Couper impérativement l'alimentation secteur.
- ▶ Recommencer l'ensemble de la procédure de **mise en service** voir  chapitre « Mise en service : Apprentissage de l'émetteur mural », page 20.



Si durant l'auto-apprentissage, le couple de la motorisation est inadaptée à l'installation:

- ▶ Réglez la force de la motorisation maximale par l'intermédiaire de l'interface de l'entraînement (voir  chapitre « Mise en service : Apprentissage de l'émetteur mural », page 20.

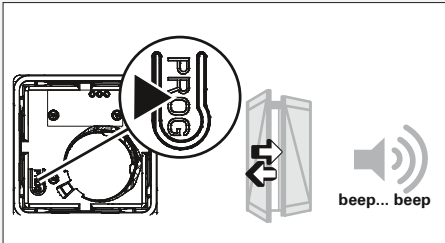
⇒ APPAIRAGE DU POINT DE COMMANDE

⚠ ATTENTION

▶ Ne pas appuyer la paume de la main sur le côté sensible de l'émetteur mural radio, ceci risquerait de déclencher des instructions de manière intempestive.

▶ Appuyer brièvement sur le bouton PROG du point de commande.


La motorisation émettra 2 bip et le volet battant effectuera un va-et-vient.

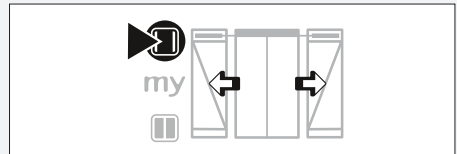


L'émetteur mural radio est maintenant relié à l'entraînement.


⇒ VÉRIFICATION DU BON FONCTIONNEMENT DU PRODUIT

Ouverture

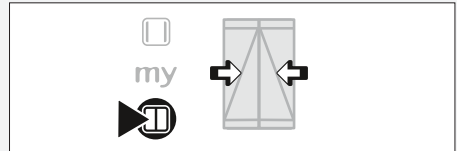
- ▶ Appuyer brièvement sur la touche  du point de commande.
- ▶ Laisser le volet battant s'ouvrir complètement jusqu'à l'arrêt automatique sur les butées d'arrêt.



Fermeture

- ▶ Appuyer brièvement sur la touche  du point de commande.

Le volet battant se ferme complètement..



La mise en service est maintenant terminée.

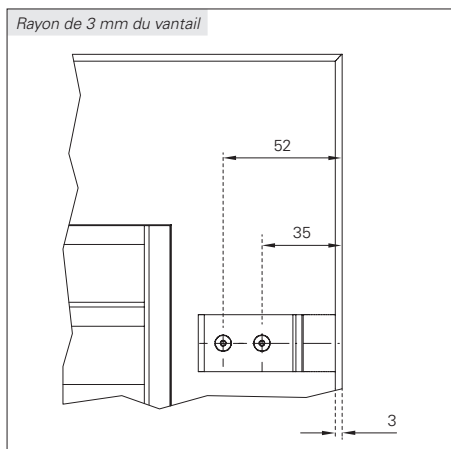
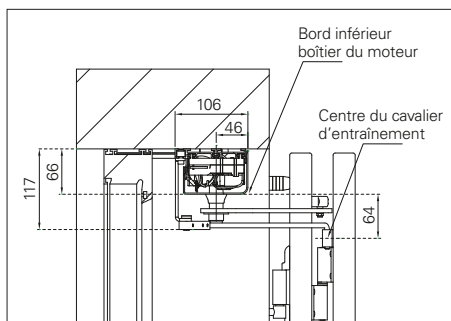
Raccourcissement et pose des tiges d'accouplement

Dans le cas de vantaux en plusieurs parties
schémas 2L/2R, 3L/3R, 4

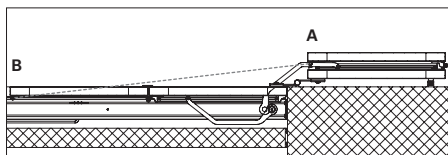
REMARQUES

En cas de montage dans la feuillure ou en applique, veiller impérativement à l'écart avec le bord du cavalier d'entraînement !

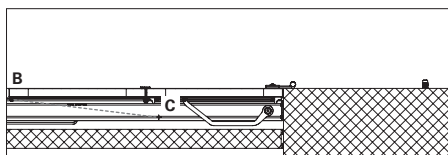
- ▶ Monter le cavalier d'entraînement avec les rivets N1.



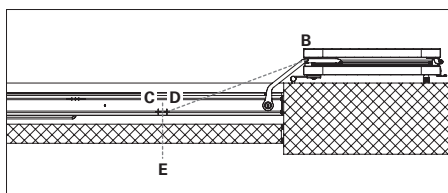
- ▶ Fermer le volet double et marquer le point de rotation du cavalier d'entraînement **B**. Ensuite, ouvrir le volet double et mesurer la course de **A** à **B**.



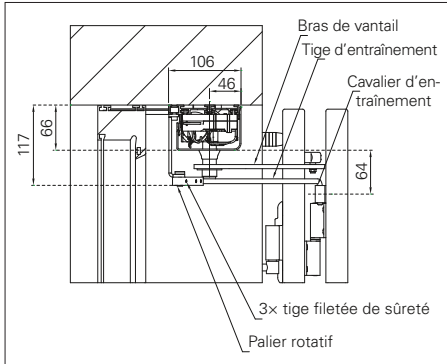
- ▶ Ensuite, fermer le volet double et diviser en deux la course mesurée (de **A** à **B**). Tracer la course divisée par deux sur le boîtier du moteur **C** comme sur le dessin.



- ▶ Rouvrir le volet double et, comme indiqué sur le schéma, tracer encore une fois la course divisée par deux (**A** vers **B**) sur le boîtier du moteur **D**. Le point de rotation **E** de la tige d'accouplement se trouve entre les deux points **C** et **D**.



- ▶ Raccourcir la tige d'accouplement
- ▶ Accrocher la tige d'entraînement au cavalier d'entraînement, enfiler le coussinet pivotant et la bloquer dans le coussinet de blocage avec 3 tiges filetées de sûreté.



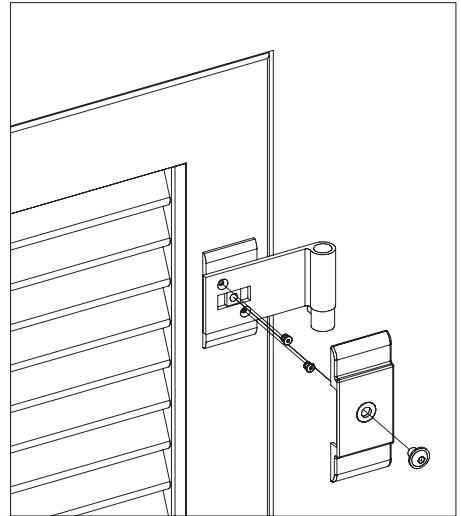
Arrêt de pente

en cas d'utilisation de pentures express

REMARQUES

Les pentures express utilisées doivent être sécurisées après le montage du moteur de volet battant VOLETRONIC de la manière suivante pour empêcher qu'elles ne se décalent :

- ▶ Fermer le volet, l'aligner et le stabiliser dans l'embrasure avec des cales de bois.
- ▶ Retirer la contre-pente.
- ▶ Tracer les trous de rivets, percer et noyer.
- ▶ Poser les rivets de niveau et reposer la contre-pente.



3 Utilisation

Ouverture et fermeture

- ▶ Appuyer sur la touche .

Le volet battant s'ouvre et s'arrête automatiquement lorsqu'il atteint les butées.

- ▶ Appuyer sur la touche .

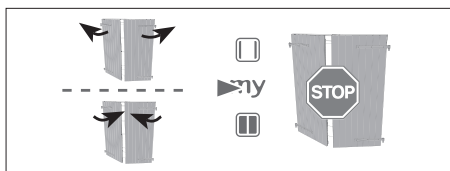
Le volet battant se ferme complètement.



Fonction d'arrêt

- ▶ Appuyer sur la touche  lorsque le volet battant est en mouvement.

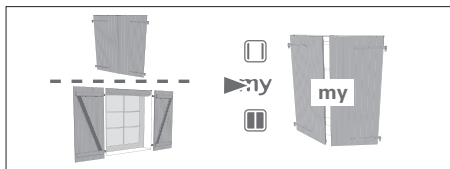
Le volet battant s'arrête automatiquement.



Position favorite

- ▶ Appuyer sur la touche .

Le volet battant se déplace vers sa position préférée.




Apprentissage de la position favorite « my »

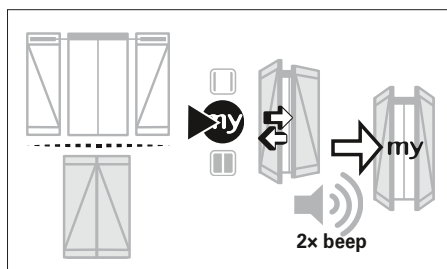
REMARQUES

La motorisation de volet battant VOLETRONIC peut apprendre une position intermédiaire, appelée *position préférée*, qui ne correspond pas aux positions *ouverte* et *fermée*.

EHRET conseille de choisir une position avec une surface de prise de vent la plus petite possible, p. ex. une position où les volets battants sont entr'ouverts.

La position favorite « my » n'est pas disponible pour les volets pliants avec recouvrement.

- ▶ Faire avancer le battant à action avancée dans la position souhaitée.
- ▶ Appuyer sur la touche  pendant 5 secondes jusqu'à ce que deux signaux sonores soient émis et que le volet pliant exécute un mouvement vers le haut ou le bas.

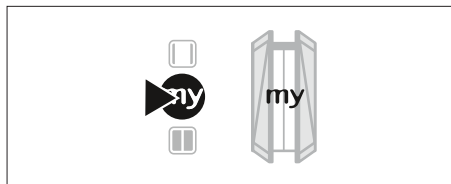


La position favorite « my » est apprise.

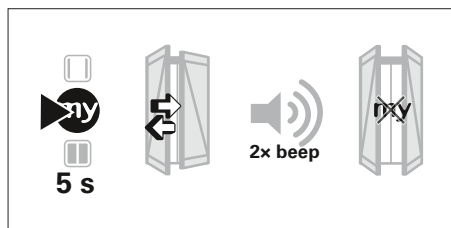
Supprimer la position favorite « my »

- ▶ Appuyer sur la touche **my**

Le volet pliant se déplace vers sa position favorite.



- ▶ Appuyer sur la touche **my** pendant 5 secondes jusqu'à ce que deux signaux sonores soient émis et que le volet pliant exécute un mouvement vers le haut ou le bas.



La position favorite « my » est supprimée.

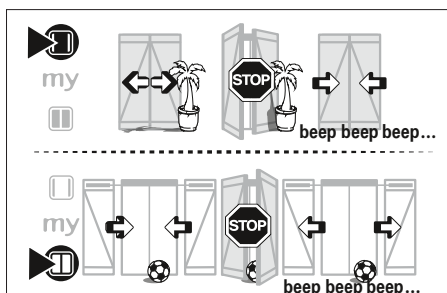
Détection des obstacles et protection contre le gel

REMARQUES

La détection automatique des obstacles protège le VOLETRONIC io des dommages et évite des accidents.

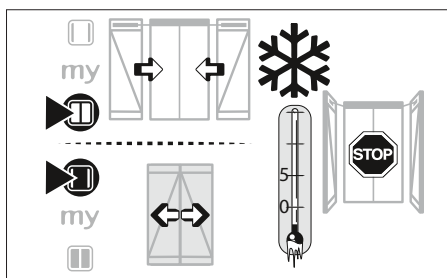
Si un vantail rencontre un obstacle pendant l'ouverture ou la fermeture, le volet pliant s'arrête automatiquement et repart dans le sens inverse du mouvement jusqu'à ce qu'il soit complètement ouvert ou fermé.

Le moteur émet des signaux sonores pendant toute la manœuvre de validation.



REMARQUES

La protection anti-gel (blocage en cas de gel) fonctionne comme la détection des obstacles: dès que la motorisation constate une résistance, elle est automatiquement arrêtée.



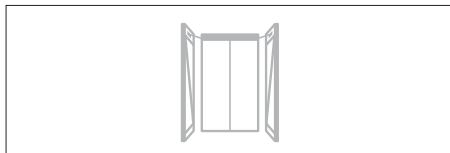
Entrée en mode re-réglage



REMARQUES

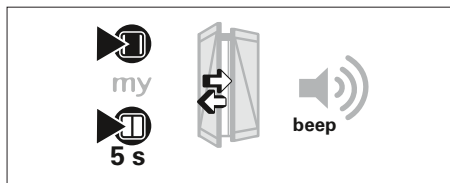
Avec un émetteur radio io, certains paramètres, comme la priorité des vantaux, le sens de rotation, la force de fermeture, la fonction buzzer, peuvent être réglés ultérieurement dans le *mode re-réglage*.

- Pour chacune des étapes décrites dans ce chapitre, la motorisation reviendra à son état initial en cas d'absence de manipulation dans les deux minutes qui suivent la dernière action, ou de coupure secteur. Les réglages seront toutefois conservés.
- Pour l'ensemble des re-réglages décrits dans ce chapitre, il sera obligatoirement demandé un nouvel auto-apprentissage à l'issue de la modification du réglage effectué.

- ▶ Mettre les vantaux en position mi-ouverte.



- ▶ Appuyer simultanément sur les touches  et  sans les relâcher pendant cinq secondes jusqu'au va-et-vient du volet ballant et jusqu'à entendre un bip.



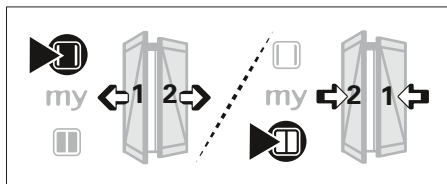
Le mode re-réglage est maintenant activé.

Inversion de la priorité des battants




REMARQUES

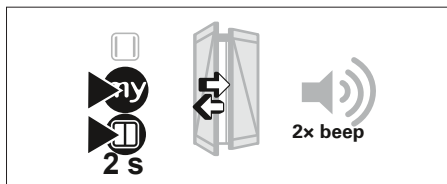
Cette étape est nécessaire lorsque l'agencement des battants est inversé.

Le battant à action avancée est le battant avec la moulure de recouvrement.



Si le vantail correct n'est pas défini comme vantail avec moulure de recouvrement :

- ▶ Entrée en mode re-réglage (voir  page 28).
- ▶ Maintenir les touches  et  enfoncées pendant 2 secondes jusqu'à ce que deux signaux sonores soient émis et que le vantail avec moulure de recouvrement effectue un mouvement vers le haut ou le bas.

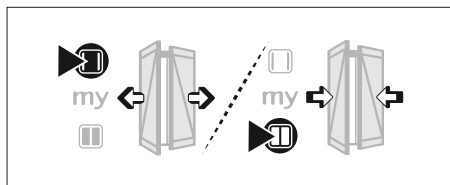


La priorité des vantaux est désormais inversée.

Changement du sens de direction

REMARQUES

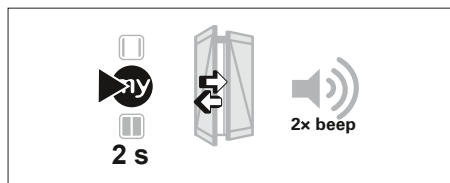
Cette étape est nécessaire si le sens de rotation de l'entraînement ne correspond pas aux boutons enfoncés de l'émetteur radio io.



Si le sens de rotation n'est pas correct :

- ▶ Entrée en mode re-réglage (voir □ page 28).
- ▶ Maintenir la touche **my** enfoncée pendant 2 secondes.

Le volet pliant confirme par un *court mouvement d'ouverture / fermeture* et *deux signaux sonores*.



Le sens de rotation a été modifié.

Réglage de la force de fermeture

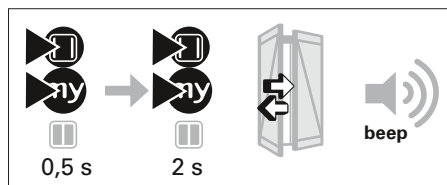
REMARQUES

D'usine, la motorisation VOLETRONIC io est réglée sur le niveau 2 de la force de fermeture.

Si besoin est (p. ex. lorsque le poids est accru du fait de grands battants multiples), il est possible d'augmenter le niveau de la force de fermeture :

- ▶ Entrée en mode re-réglage (voir □ page 28).
- ▶ Ouvrez à moitié le battant.
- ▶ Appuyez en même temps les touches □ et **my** sur la télécommande brièvement dans un premier temps, puis aussitôt après une seconde fois jusqu'à ce que le battant à action avancée confirme l'action par un mouvement bref d'ouverture et de fermeture.

Le VOLETRONIC io émet *un signal sonore* et passe au *mode de programmation* pour 30 secondes.



- ▶ Adaptez le niveau de la force de fermeture. Augmenter la force de fermeture avec la touche □ et la diminuer avec la touche ▢.

Niveau	Sons	Suite de sons
1 (min.)	1 × 2	🔊 🔊 [□] etc..
2	2 × 2	🔊 🔊 🔊 🔊 [□] etc..
3	3 × 2	🔊 🔊 🔊 🔊 🔊 🔊 [□] etc..
4 (max.)	4 × 2	🔊 🔊 🔊 🔊 🔊 🔊 🔊 🔊 [□] etc..

- ▶ Appuyer sur la touche **my** jusqu'à ce que le battant à action avancée confirme l'action par un mouvement bref d'ouverture et de fermeture.




Le nouveau niveau de la force de fermeture est enregistrée, le VOLETRONIC io émet *deux signaux sonores*.

Signalisation du mouvement

Fonction buzzer

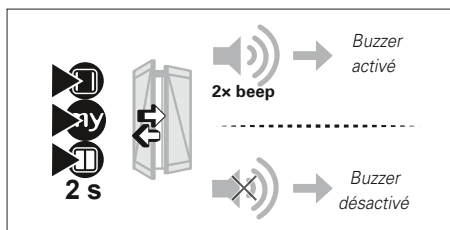
REMARQUES

EHRET conseille d'activer la fonction buzzer afin de signaler les mouvements du volet battant (p. ex. dans le cas d'un volet battant au rez-de-chaussée) pour éviter des accidents.

- ▶ Maintenez les touches ,  et  enfoncées pendant 2 secondes jusqu'à ce que le vantail à action avancée confirme par un bref mouvement vers le haut ou le bas :

A Le buzzer est **activé** si le VOLETRONIC émet *un signal sonore*.

B Le buzzer est **désactivé** si le VOLETRONIC n'émet *aucun signal sonore*.



Retour en configuration pré-paramétrée

REMARQUES

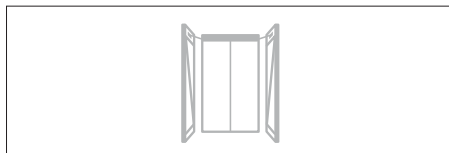
Le retour en mode pré-paramétré supprime la modification du vantail recouvrant, la modification du sens de rotation, la modification du niveau de la force de fermeture, tous les points de commande, tous les capteurs, la position favorite et désactive le buzzer. Les fins de courses sont effacées.

L'ensemble de ces paramètres sont réinitialisés à la valeur saisie par Somfy lors de la fabrication de la motorisation.

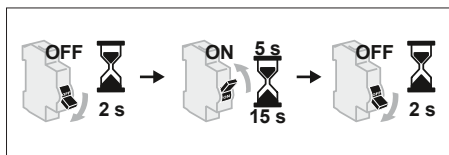
⚠ ATTENTION

- Ne réaliser la double coupure secteur qu'au niveau du produit motorisé à remettre à zéro!
- Pour chacune des étapes décrites dans ce chapitre, la motorisation émettra une série de BIP en cas d'absence de manipulation dans les dix minutes qui suivent la première action ou de coupure secteur.

- ▶ Mettre les vantaux en position mi-ouverte.

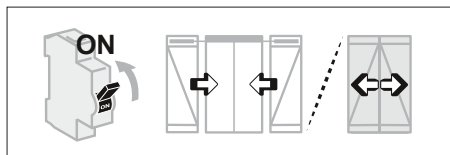


- ▶ Couper l'alimentation secteur pendant deux secondes.
- ▶ Rétablir l'alimentation secteur entre cinq secondes et quinze secondes.
- ▶ Couper l'alimentation secteur pendant deux secondes.



► Rétablir l'alimentation secteur

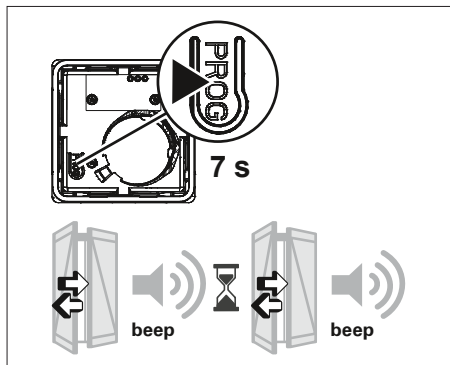
Le vantail recouvrant effectue un va-et-vient.



► Appuyer pendant sept secondes sur le bouton PROG du point de commande.

La motorisation est réinitialisée suivant les paramètres renseignés par Somfy en usine (mode préparamétré).

Le vantail recouvrant fait un va-et-vient avec un bip au bout de une seconde puis un second va-et-vient avec un bip au bout de sept secondes.



Le retour en mode pré-paramétré est effectif à la fin du second va-et-vient.

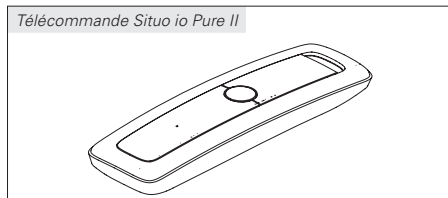
Télécommande io

en option

REMARQUES

En option, le moteur du volet battants EHRET VOLETRONIC io peut être commandé par radio avec une télécommande io.

Télécommande Situo io Pure II



6441 Situo io Pure II (1 canal)

6442 Situo 5 io Pure II (5 canaux)

Télécommande Nina io



6443 Nina io (contrôle d'affichage tactile bidirectionnel)

La notice d'utilisation de la télécommande est fournie avec le produit correspondant.

- Lisez la [notice d'utilisation de la télécommande io Pure](#).

4 Maintenance

Installation de la batterie de secours

⚠ ATTENTION

Risque d'explosion en cas d'utilisation d'un type de batterie erroné

En cas d'utilisation d'une batterie non recommandée par EHRET, toute obligation de garantie et de responsabilité de EHRET devient caduque.

- ▶ Utilisez uniquement la batterie recommandée par EHRET, référence **6406 batterie de secours (en option), 9,6 V / 1600 mAh!**

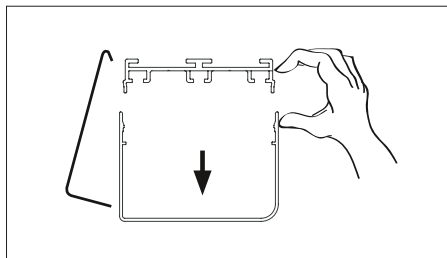
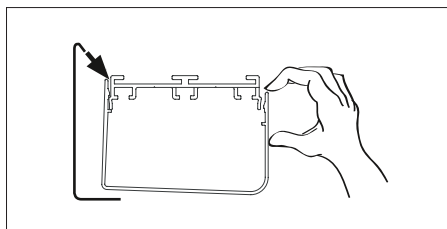
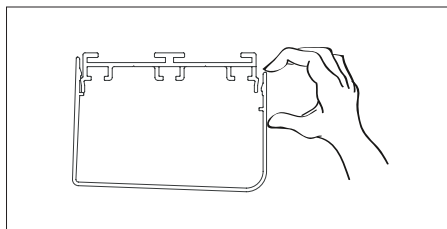
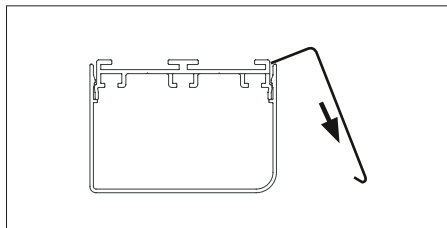
REMARQUES

La batterie de secours doit être détectée par le moteur pour être fonctionnelle. Elle ne pourra être détectée que sous tension. Si la batterie est connectée hors tension, elle ne fonctionnera pas.

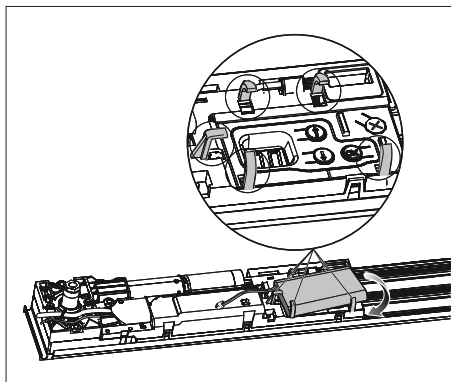
La batterie devient fonctionnelle lorsque la tension du secteur aura été au moins une fois appliquée de nouveau.

La batterie peut se décharger pendant l'installation. Elle devra ensuite être rechargée par le biais du moteur connecté à la tension du réseau. Cela peut prendre jusqu'à 24 heures.

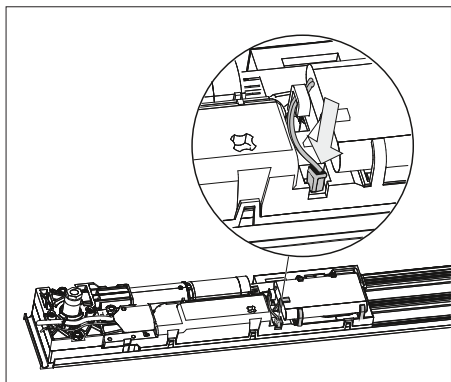
- ▶ Démontez le cache à l'aide du dispositif de retrait pour coques de recouvrement **6360**.



- ▶ Insérez la batterie en la plaçant dans les 5 crochets de fixation prévus sur le boîtier de la carte du circuit imprimé.
- ▶ Assurez-vous que la batterie ne bouge plus.



- ▶ Connectez la batterie à la carte de circuit imprimé.

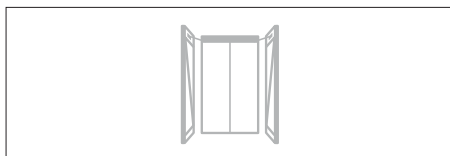


Retour en configuration pré-paramétrée

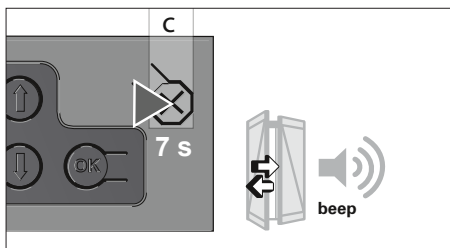
REMARQUES

- Le retour en mode pré-paramétré supprime la modification du vantail recouvrant, la modification du sens de rotation, la modification du niveau de la force de fermeture, tous les points de commande, tous les capteurs, la position favorite et désactive le buzzer.
- Les fins de courses sont effacées.
- L'ensemble de ces paramètres sont réinitialisés à la valeur saisie par EHRET lors de la fabrication de la motorisation.

- Mettre les vantaux en position mi-ouverte.



- Appuyer pendant sept secondes sur le bouton × **C** du clavier de la motorisation jusqu'au va et vient du vantail recouvrant avec un bip.



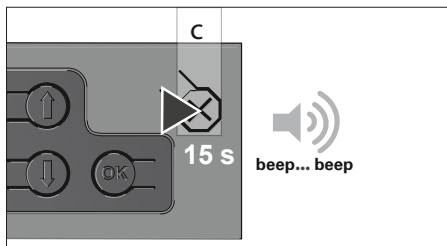
Le retour en mode pré-paramétré est effectif à la fin du va-et-vient.

Retour en configuration d'origine (motorisation vierge)

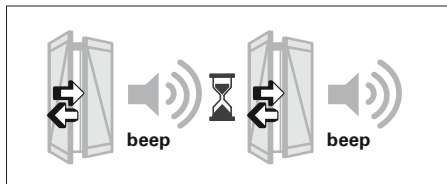
REMARQUES

- Le retour en configuration d'origine supprime l'ensemble des paramètres de la motorisation. Ces paramètres sont ceux présentés dans le chapitre «Liste des paramètres de réglage possibles», p. 36.
- Le retour en configuration d'origine n'est pas faisable depuis un point de commande. Pour revenir en configuration d'origine, accéder impérativement au clavier de la motorisation.

- Pour revenir en configuration d'origine, appuyer pendant quinze secondes sur le bouton × **C** du clavier de la motorisation jusqu'à la deuxième série de BIP.



- Le vantail recouvrant fait un va et vient avec un BIP au bout de sept secondes puis un second va et vient avec un BIP après quinze secondes.



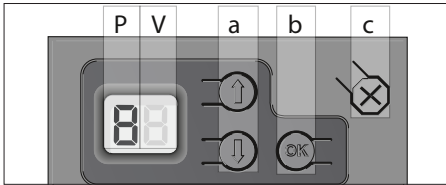
Le retour en configuration d'origine est effectif à la fin du second va et vient.

Interface de la Motorisation

REMARQUES

Le clavier et l'écran

- Le clavier présent sur le module motorisé, permet de définir un certain nombre de paramètres de réglage de la motorisation.
- L'écran affiche deux digits, celui des dizaines **P** indique le paramètre choisi et celui des unités **V** indique une valeur de paramètre possible.

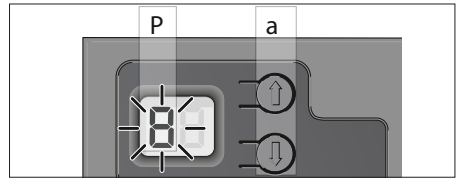


Description des boutons du clavier

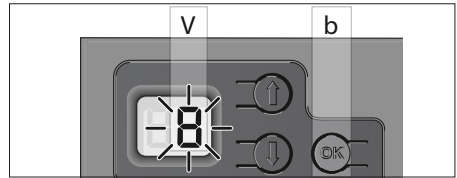
- Un appui sur n'importe quel bouton permet de réveiller l'écran.
- Voir la liste des paramètres et des valeurs correspondantes pour l'aide au choix, au chapitre «Liste des paramètres de réglage possibles», page 36.
- À n'importe quelle étape, un appui sur le bouton **X** **c** annule les modifications en cours.
- Après quelques secondes d'inaction sur le clavier, l'écran s'éteint.



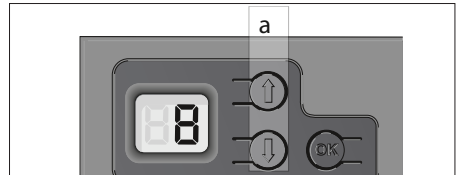
- ▶ Lorsque sur l'écran du clavier, le code du paramètre **P** clignote, appuyer sur les boutons \uparrow ou \downarrow **a**, pour choisir le paramètre.



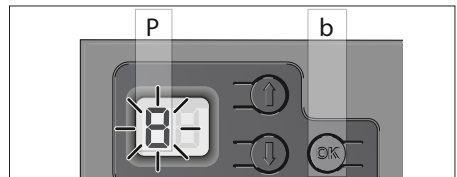
- ▶ Appuyer sur OK **b**, pour valider la sélection du paramètre, la valeur **V** clignote à son tour.



- ▶ Appuyer sur les boutons \uparrow ou \downarrow **a**, pour choisir le code de la valeur correspondant.



- ▶ Appuyer sur OK **b**, pour valider la sélection de la valeur, le code du paramètre **P** clignote de nouveau.



Liste des paramètres de réglage possibles

Paramètres		Affichage P	Description	Affichage V	Valeurs
Modification du sens de rotation de la motorisation		0	Ce paramètre permet d'inverser le sens de rotation de la motorisation. La modification de ce paramètre exige le lancement d'un auto-apprentissage des fins de courses.	0 1	Sens par défaut. Sens inversé.
Vantail recouvrant		1	Ce paramètre permet d'inverser le vantail recouvrant (droite/gauche). La modification de ce paramètre exige le lancement d'un auto-apprentissage des fins de courses.	0 1	<i>Côté électromécanique</i> Le vantail recouvrant se trouve du côté de la motorisation muni de la carte électronique. <i>Côté mécanique</i> Le vantail recouvrant se trouve du côté de la motorisation sans la carte électronique.
Sélection du nombre de moteurs à activer.		2	Ce paramètre permet de forcer le nombre de moteur à 1 ou 2 ou de laisser l'actionneur s'auto déterminer lors de l'auto-apprentissage. La modification de ce paramètre exige le lancement d'un auto-apprentissage des fins de courses.	0 1 2	Automatique. 1 moteur. 2 moteurs.
Cas de chevauchement	Numéro d'identification du chevauchement	3	Ces paramètres sont dédiés à la gestion de volets battant en chevauchement. Si ces paramètres n'ont pas été établis en usine par Somfy, leur modification ne pourra se faire qu'à la suite d'un «reset» de la motorisation en mode pré-paramétré. La modification de ces paramètres exige de refaire l'ensemble de la procédure de réglage et d'apprentissage.	0 1 à F	Pas de chevauchement. n° d'identification du chevauchement.
	Retard à l'ouverture du vantail recouvrant.	4		0 à J	De zero seconde à dix-neuf secondes (pas de une seconde).
	Retard à l'ouverture du vantail recouvert.	5		0 à J	De zero seconde à dix-neuf secondes (pas de une seconde).
	Retard à la fermeture du vantail recouvrant	6		0 à J	De zero seconde à dix-neuf secondes (pas de une seconde).
	Retard à la fermeture du vantail recouvert.	7		0 à J	De zero seconde à dix-neuf secondes (pas de une seconde).
Effort maximum.		8	Ce paramètre permet de réduire ou d'augmenter le couple de la motorisation. La modification de ce paramètre exige un recalage en fin de course ouvert après remise en service de la motorisation.	1 à 4	
Libre		9	Non affecté		Non affecté
Activation / Désactivation dispositif anti-écrasement des mains.		R	La modification de ce paramètre exige un recalage en fin de course ouvert après remise en service de l'actionneur.	0 1	Désactivé. Activé.

Paramètres	Affichage P	Description	Affichage V	Valeurs
Activation / Désactivation du buzzer.	b	La modification de ce paramètre exige un recalage en fin de course ouvert après remise en service de l'actionneur.	0 1	Désactivé. Activé.
Avec / Sans batterie	c		0 1	Il n'y a pas de batterie de secours sur le produit. La batterie de secours est détectée.
Niveau de charge de la batterie de secours	d		0 1 2 3	Batterie non présente ou défectueuse ou dont le niveau de charge est insuffisant pour faire fonctionner la motorisation. Batterie faible. Batterie fonctionnelle. Batterie à charge maximum.
Réserve ERROR code	e		0 à 1	Code erreur du statut du produit. Si lors de la dernière manipulation, une erreur est survenue, un code erreur apparaît.

- En fonction de l'état de la motorisation (mode utilisateur ou mode réglage...), certains paramètres ne sont pas modifiables dans l'état courant.
- Un paramètre qui clignote sur l'afficheur est modifiable. Un paramètre qui apparaît fixe sur l'afficheur n'est pas modifiable dans le mode courant.

Conseils et recommandations

Constats	Causes	Solutions
La motorisation émet des «BIP» pendant le mouvement.	Si une batterie de secours est installée, les BIP indiquent que l'alimentation secteur est coupée.	▶ Vérifier que l'alimentation secteur est branchée.
	Le buzzer est activé à chaque mouvement.	▶ Désactiver la fonction buzzer
	La motorisation a détecté un sur couple du fait d'un obstacle sur la course du vantail et il effectue une manoeuvre de dégagement signalée par des BIP.	▶ À la fin du dégagement, la motorisation retrouvera un fonctionnement normal.
Le point de commande ne fonctionne pas.	La pile du point de commande est usée.	▶ Changer la pile du point de commande. Penser à faire recycler la pile usagée.
	La motorisation n'est pas équipée de batterie de secours et l'alimentation en 230 V est absente.	▶ Rétablir l'alimentation et ajouter une batterie de secours (optionnelle). Envisager d'ajouter une batterie de secours si cela se produit trop souvent.
	Le point de commande n'est pas programmé.	▶ Voir le chapitre «Mise en service : Apprentissage de l'émetteur mural», page 20.
	La motorisation n'est pas alimentée sur le secteur et possède une batterie de secours vide, non connectée à la motorisation ou défectueuse.	▶ Vérifier la présence du secteur, le branchement de la batterie et son niveau de charge. <i>Pour être fonctionnelle, La batterie de secours doit être détectée par la motorisation. Cette détection n'est possible qu'en présence du secteur. Une batterie connectée pendant une absence du secteur ne sera pas fonctionnelle. La batterie deviendra fonctionnelle après au moins un retour du secteur.</i>
	Le point de commande est en OFF.	▶ Passer le point de commande en ON.
Le volet battant claque lorsqu'il arrive en butée sur le mur.	Il n'y a pas d'amortisseur derrière le volet battant.	▶ Placer les butées d'arrêt prévus à cet effet.
Le volet se déforme avec la force du bras.	L'effort de fermeture est trop élevé.	▶ Régler l'effort de fermeture.
	La butée sécable est mal positionnée.	▶ Replacer correctement la butée sécable.
Le volet battant commence à s'ouvrir, mais s'arrêtent aussitôt.	Le vantail prioritaire est inversé.	▶ Inverser la priorité des vantaux.
	L'espagnolette bloque l'ouverture.	▶ Déverrouiller l'espagnolette.
	Le volet présente une penture coudée trop souple.	▶ Installer une entretoise pour bloquer les mouvements parasites entre le volet et la penture.
Le vantail recouvrant se retrouve audessous du second vantail.	Le vantail prioritaire est inversé.	▶ Inverser la priorité des vantaux.
	Le sens de rotation est inversé.	▶ Inverser le sens de rotation.
Le volet se ferme sur un ordre d'ouverture et inversement.	Le paramétrage est erroné.	▶ Passer en re-réglage.
Les vantaux se croisent.	Le paramétrage est erroné.	▶ Passer en re-réglage.

Constats	Causes	Solutions
Le volet grince.	Les galets ne cheminent plus correctement dans les coulisseaux.	▶ Lubrifier légèrement l'intérieur des coulisseaux.
La motorisation émet un BIP et s'arrête en milieu de course.	Le libre mouvement du volet est freiné (obstacle, point dure, cheminement du galet dans le coulisseau, mauvaise mise à niveau de la motorisation, des bras ou des coulisseaux,...).	▶ S'assurer du libre mouvement du volet.
Un vantail est fermé et l'autre est ouvert	Une succession de détection d'effort s'est produite sur les différents vantaux et la motorisation s'est mise en position de sécurité pour la motorisation et le volet.	▶ Lancer un ordre d'ouverture. Aucun autre ordre ne sera accepté tant que le volet battant n'est pas revenu en position totalement ouverte.

Codes erreur

Dénomination	Affichage	Causes	Solutions
Défaut 00 : Pas de défaut	E 0	Absence de défaut	–
Défaut 01 : Défaut de mesure de courant	E 1	Défaillance interne sur la mesure de courant. Infolge dieses Defektes wird der Motor blockiert.	▶ Suite à ce défaut, le moteur est passé dans un mode «bloqué». Pour revenir à un fonctionnement normal, couper l'alimentation du moteur pendant 10 secondes.
Défaut 02 : Défaut moteur	E 2	Défaillance interne sur le pilotage moteur (moteur, chaîne de commande, capteur de position,...).	▶ Rétablir l'alimentation.
Défaut 03 : Erreur de synchronisation des vantaux	E 3	L'un des vantaux est ralenti par un sur-effort (exemple : vent) réduisant le décalage de fonctionnement entre les vantaux.	▶ Lancer un auto apprentissage des fins de courses <i>Si le problème persiste, contacter votre installateur.</i>
Défaut 04 : Vitesse de rotation hors limites	E 4	Défaillance interne provoquant un risque de sur-vitesse.	▶ Un réapprentissage des fins de courses est nécessaire. Lancer un auto apprentissage des fins de courses
Défaut 06 : Mouvement de fermeture interdit	E 6	Suite à une intervention sur le clavier (appui volontaire sur les touches du clavier présent sur la carte électronique) ou suite à des détections d'obstacle multiples, le moteur exige un recalage à sa position fin de course ouverte.	▶ Lancer un ordre d'ouverture complet en laissant les volets rejoindre leurs positions ouvertes en appui sur ses butées.
Défaut 07 : Surcharge courant simultanée sur les 2 moteurs	E 7	Un sur-effort simultané sur les 2 vantaux est survenu. Afin de protéger votre installation, le moteur a exécuté une manœuvre de dégagement.	▶ Laisser le moteur effectuer sa manœuvre de dégagement sans l'interrompre.

EHRET GmbH

Volets en aluminium

Bahnhofstrasse 14 - 18

D- 77972 Mahlberg

Tél. + 49(0) 78 22/439-0

Fax + 49(0) 78 22/439- 116

www.ehret.com